

# Una Brevísima Introducción a la Ingeniería Inversa (Parte I)

Joxean Koret

# Una Brevísima Introducción

- Introducción
- Tareas profesionales
- Recursos para empezar

# Introducción

- ¿Qué es la ingeniería inversa? Wikipedia:
  - *”El objetivo de la ingeniería inversa es obtener información a partir de un producto accesible al público(\*), con el fin de determinar de qué está hecho, qué lo hace funcionar y cómo fue fabricado.”*
  - *”La ingeniería inversa es un método de resolución. Aplicar ingeniería inversa a algo supone profundizar en el estudio de su funcionamiento, hasta el punto de que podamos llegar a entender, modificar y mejorar dicho modo de funcionamiento.”*
  - *”En el caso concreto del software, se conoce por ingeniería inversa a la actividad que se ocupa de descubrir cómo funciona un programa, función o característica de cuyo código fuente no se dispone, hasta el punto de poder modificar ese código o generar código propio que cumpla las mismas funciones.”*

\* Sería más correcto decir *”accesible”* sin especificar a quién...

# Pequeña Aclaración

- Existen diferentes tipos de ingeniería inversa.
- En el caso de esta charla, me ceñiré a la Ingeniería Inversa de Software, generalmente llamada SRE, siglas en Inglés de "Software Reverse Engineering".

# Símbles

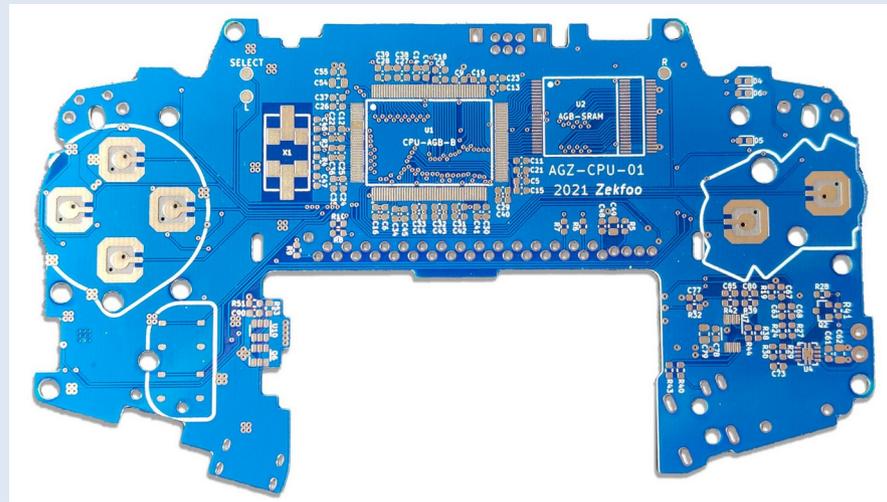
- 2 ejemplos de andar por casa para entender un poco qué es y para qué vale la ingeniería inversa:
  - Imaginemos que vamos a un restaurante y comemos un menú. Podríamos hacer ingeniería inversa de los platos para sacar los ingredientes **y** cómo se han cocinado los mismos.
  - De este modo podríamos crearnos nuestra receta para poder hacerla a nuestro gusto, con los mismos ingredientes y/o procesos. O con otros diferentes.
- Naturalmente, esto es ingeniería inversa. No es reversing de software o hardware, pero reversing es.

# Símbles

- Otro ejemplo:
  - Escuchamos una canción de una de nuestras bandas favoritas y queremos hacer nuestra propia versión.
  - Analizamos el tempo, el ritmo, las progresiones de acordes utilizadas, la tonalidad, la conducción de voces utilizada, los instrumentos utilizados, etc...
  - Cuando tenemos toda la información que necesitamos, hacemos una versión, un arreglo, de dicha canción.
- Esto es, efectivamente, ingeniería inversa también.

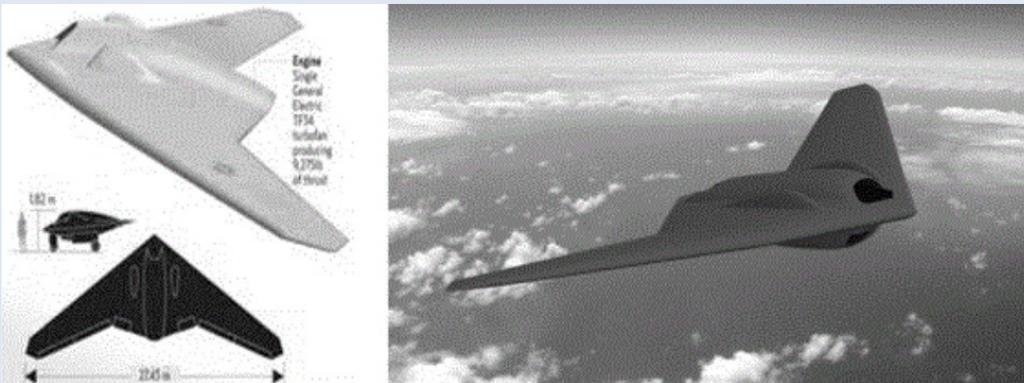
# Legalidad

- ¿Es legal la ingeniería inversa?
  - Varía según el país.
  - Generalmente, si se dispone del producto legalmente, la respuesta es sí. De todos modos, repito, depende del país y es muy relativo.
  - [http://en.wikipedia.org/wiki/Reverse\\_engineering#Legality](http://en.wikipedia.org/wiki/Reverse_engineering#Legality)



# Legalidad

- Depende largamente del propósito pero, en ocasiones, hablar de legalidad no tiene sentido alguno.
- Un ejemplo: ¿Es legal que Irán haga ingeniería inversa al dron estadounidense que "se cayó" en Irán en el año 2011?
- [http://en.wikipedia.org/wiki/Iran%E2%80%93U.S.\\_RQ-170\\_incident](http://en.wikipedia.org/wiki/Iran%E2%80%93U.S._RQ-170_incident)
- ¿De acuerdo a qué legislación?



# Métodos

- La Ingeniería Inversa se aplica de 2 (o 3) modos:
  - Usando Análisis Estático.
  - Usando Análisis Dinámico.
  - Usando una mezcla de ambas.

# Análisis Estático

- El análisis estático es aquel que se hace leyendo "el código" de dicho software, donde "el código" puede ser código fuente propiamente, desensamblado o decompilado.

The image shows a decompiler window with two panes. The left pane displays assembly code for the function RtlCloneUserProcess, and the right pane displays the decompiled C++ code.

```
Listing: ntdll.dll  
180112  
180117  
1800d62d0 MOV     qword ptr [RSP + local_res0],RDX  
1800d62d5 MOV     qword ptr [RSP + local_res10],RBP  
1800d62da MOV     qword ptr [RSP + local_res18],RSI  
1800d62df PUSH   RDI  
1800d62e0 PUSH   R12  
1800d62e2 PUSH   R13  
1800d62e4 PUSH   R14  
1800d62e6 PUSH   R15  
1800d62e8 SUB     RSP,0x70  
1800d62ec MOV     R15,R9  
1800d62ef MOV     R12,R8  
1800d62f2 MOV     R13,RDX  
1800d62f5 MOV     EDI,ECX  
1800d62f7 TEST    ECX,0xffffffff  
1800d62fd JZ     LAB_1800d6309  
1800d62ff MOV     EAX,STATUS_INVALID_PARAMETER_1  
1800d6304 JMP     LAB_1800d6537  
  
LAB_1800d6309  
1800d6309 MOV     EBP,EDI  
1800d630b MOV     R140,EDI  
1800d630e MOV     ESI,0x2  
1800d6313 AND     R140,0x1  
1800d6317 AND     EBP,ESI  
1800d6319 ADD     EBP,EBP  
1800d631b AND     EDI,PROCESS_CREATE_FLAGS_INHERIT_HANDLES  
1800d631e JNZ    LAB_1800d63fb  
1800d6324 MOV     RAX,qword ptr GS:[offset ->ExceptionList]  
1800d632d MOV     ECX,0x1000  
1800d6332 TEST    word ptr [RAX + offset SameTebFlags],CX  
1800d6339 JNZ    LAB_1800d63ef  
1800d633f XOR     ECX,ECX  
1800d6341 CALL    LdrpDrainWorkQueue  
1800d6346 CALL    LdrpAcquireLoaderLock
```

```
Decompile: RtlCloneUserProcess - (ntdll.dll)  
1 /* WARNING: Globals starting with '_' overlap smaller symbols at the same address */  
2  
3  
4 NTSTATUS RtlCloneUserProcess(ULONG ProcessFlags,PSECURITY_DESCRIPTOR ProcessSecurityDescriptor,  
5 PSECURITY_DESCRIPTOR ThreadSecurityDescriptor,HANDLE DebugPort,  
6 RTL_USER_PROCESS_INFORMATION *ProcessInformation)  
7  
8 {  
9     int locked;  
10    NTSTATUS status;  
11    undefined8 locked_;  
12    _RTL_FLS_CONTEXT *queue_lock;  
13    _RTL_FLS_CONTEXT *fls_ctxt;  
14    uint cloned;  
15    int acquire;  
16    RTL_USER_PROCESS_EXTENDED_PARAMETERS UserProcessExtendedParameters;  
17  
18    /* 0xd62d0 788 RtlCloneUserProcess */  
19    if ((ProcessFlags & 0xffffffff) != 0) {  
20        return STATUS_INVALID_PARAMETER_1;  
21    }  
22    acquire = 2;  
23    if ((ProcessFlags & PROCESS_CREATE_FLAGS_INHERIT_HANDLES) == 0) {  
24        if ((SameTebFlags & LoadOwner) != 0) {  
25            return STATUS_POSSIBLE_DEADLOCK;  
26        }  
27        LdrpDrainWorkQueue(0);  
28        LdrpAcquireLoaderLock();  
29        queue_lock = (_RTL_FLS_CONTEXT *)&LdrpWorkQueueLock;  
30        RtlEnterCriticalSection((PRTL_CRITICAL_SECTION)&LdrpWorkQueueLock);  
31        RtlpFlsClonePrepare(queue_lock);  
32        RtlEnterCriticalSection((PRTL_CRITICAL_SECTION)&FastPebLock);  
33        LdrpLockIsDelayedReclaimTable();  
34        RtlAcquireSRWLockExclusive(&RtlpProtectedPoliciesSRWLock);  
35        LdrpForkMmdata(0);  
36        locked_ = RtlLockHeapManagerForCloning();
```

# Análisis Dinámico

- A diferencia del análisis estático donde el software no se llega a ejecutar, el análisis dinámico se basa en ejecutar el software en un entorno más o menos controlado para analizar cómo se comporta.
- El software puede ser ejecutado en hardware real, en una máquina virtual o emulador (como Vmware, VirtualBox, Bochs o Qemu), o con emuladores embebibles (como Unicorn Engine).

# ¿Para qué se utiliza la ingeniería inversa?

- Profesionalmente:
  - Investigación de malware.
  - Desarrollo de vulnerabilidades y exploits.
  - Detección de plagio.
  - Compatibilidad con software y/o hardware propietario.
  - Modificación de software antiguo.
  - Análisis de productos de competidores.
  - Recuperación de código fuente.
  - Desarrollo de parches binarios.
  - Análisis de hardware y software foráneo.
  - Análisis forense.
- Hablemos de algunas de dichas tareas. Os daré mi opinión profesional de la mayoría de ellas.

# Investigación de malware

# Investigación de Malware

- Se conoce como "malware" a cualquier software malicioso.
- Para poder determinar qué hace un software malicioso (por ejemplo, "roba datos bancarios") es necesario analizar dicho software, es decir, hacer ingeniería inversa del malware.
- El análisis de malware suele hacerse tanto de modo estático (leyendo el código fuente, desensamblado o decompilado sin llegar a ejecutar dicho software) como de modo dinámico (ejecutando dicho software para analizar su comportamiento).

# Investigación de Malware

- Estos son algunos de los principales lugares donde es habitual hacer malware y análisis de malware, ambos, profesionalmente:
  - Empresas antivirus indiferentemente de cómo se autoprocamen en función del año que sea ("endpoint", "next gen", etc).
  - SOC: Security Operations Centers. Básicamente, seguridad interna en grandes empresas de ámbitos tan diversos como, por ejemplo, transportes, bancos, cadenas de suministros varias, etc.
  - CERT: Computer Emergency Response Centers.
- Nota: CSIRT, CIRT, CERT y SOC suelen usarse para referirse a lo mismo y mucha gente los considera, básicamente, sinónimos con pequeños matices.

# Investigación de Malware II

- Una variación del análisis de malware:
  - Análisis de cheats y videojuegos.
  - Más común de lo que os podéis pensar.
- Supongamos un ejemplo con un videojuego on-line multijugador inexistente como, Call of Nite.
  - Dicho juego se convierte en muy popular y empieza a haber gente que desea hacer trampas por ego o por dinero (torneos).
  - Uno o varios reversers analizan el videojuego para escribir cheats y que otros hagan trampas en el juego.
  - Uno o varios reversers analizan el cheat para ver cómo funciona, detectarlo, evitarlo, mitigarlo, etc...

# Malware

- Veamos, brevemente, algún que otro caso curioso.
  - Stuxnet, 2005-2010.
  - Shamoon, 2012-2015.
  - WannaCry, 2017.

# Stuxnet

- Malware gubernamental desarrollado conjuntamente por Estados Unidos e Israel.
  - Operation Olympic Games.
- Su finalidad era sabotear el programa nuclear Iraní.
  - Específicamente, la central nuclear de Natanz.
- Utilizó 4 exploits 0-days (cuatro) para propagarse.
- Un malware de altísima calidad y precio.

# Shamoon

- En el año 2012 un ingeniero de IT de Saudi Aramco (una de las empresas petrolíferas más grande del mundo) recibió un mail con el que fue engañado (phishing) y un atacante consiguió acceso a la red interna.
- No mucho más tarde, unos 35.000 ordenadores fueron saboteados con un wiper ("borra cosas"). Dicha empresa petrolífera estuvo meses parada.
- El malware simplemente se copiaba por recursos de red una vez que una máquina estaba infectada, recopilaba una lista de ficheros, se comunicaba con un C&C, y una bomba lógica activaba el wiper, que borraba "cosas" y el MBR.
- Las sospechas y rumores apuntan a Irán. Pero a saber.

# WannaCry

- Simplificándolo mucho: un gusano con un ransomware.
- El gusano utilizaba una vulnerabilidad conocida (N-days) que era originalmente de la NSA, Eternal Blue. El componente ransomware no merece la pena ni mención.
- Inicialmente, muchos creían (yo incluido) que sería alguna mafia a la que se les fue de las manos durante el desarrollo (los gusanos son difícilmente controlables) y acabó infectando más de 300K ordenadores.
- Las sospechas y rumores, difícilmente verificables, sin embargo, apuntaron al muy popular grupo hackeril de Korea del Norte, The Lazarus Group.

# Investigación de Malware

- Ventajas:
  - Relativamente sencillo de empezar.
  - Bien pagado, en general. Ambos casos. Los 2 lados.
  - El mundo del malware/cheats es cambiante, evoluciona, forzando a tener que aprender cosas nuevas.
- Desventajas:
  - Repetitivo.
  - Repetitivo.
  - La gran mayoría del malware es basura, siendo muy poco el malware que es gratificante analizar.
  - Los cheats también suelen ser repetitivos.
  - Programar cheats no es recomendable para tu salud.
  - Programar malware "malicioso" te llevará a la cárcel.

# Desarrollo de Vulnerabilidades

# Desarrollo de Vulnerabilidades

- Uno de los campos donde se aplica la ingeniería inversa más comunes y también uno de los campos más...
  - Estresantes.
  - Gratificantes.
  - Estresantes.
  - Bien remunerados.
  - Estresantes.
  - Y causante de conflictos éticos y morales.

# Vuln-dev

- ¿Qué es el desarrollo de vulnerabilidades?
  - Llamado en inglés habitualmente vuln-dev (VD) o vuln-research (VR).
- Resumiendo muy-mucho:
  - Buscar vulnerabilidades (0days o Ndays).
  - Determinar su explotabilidad.
  - Escribir exploits (común).
  - Escribir mitigaciones (opcional).
  - Escribir detecciones (opcional).
  - Escribir parches (incluso más opcional).

# Vuln-dev: Ejemplo

- Pongamos un ejemplo:
  - Una empresa contrata a un reverser para buscar vulnerabilidades en un software, como Apple Safari.
  - El reverser utiliza el código fuente de WebKit y los binarios de Safari en Mac para buscar vulnerabilidades que puedan ser usadas para explotadas remotamente simplemente visitando un enlace.
  - Tras encontrar una o varias vulnerabilidades (asumiremos vulnerabilidades de corrupción de memoria), el reverser pasará a escribir un exploit, lo cuál es una tarea que en la práctica totalidad de las ocasiones hoy en día significa "trabajar en ensamblador haciendo sudokus con el heap".
  - ...

# Vuln-dev: Ejemplo

- Continuando con el ejemplo de un exploit para Safari:
  - Dicho exploit, probablemente, tenga que ser escrito 2 o hasta 3 veces.
  - Una vez para escritorio x86\_64 (Intel).
  - Una vez para escritorio AArch64 (ARM).
  - Una vez más para iOS AArch64 (ARM).
  - Puede darse perfectamente el caso de que en una o varias de las plataformas dicha vulnerabilidad no sea explotable.
- Puede que, parcialmente, el exploit para la versión de escritorio y la versión de iPad/iPhone del exploit funcionen igual, pero lo más probable es que no sean compatibles y necesiten muchos cambios.
- Ni que decir tiene cuánto va a cambiar un exploit para x86 en comparación a un exploit para ARM.

# Vuln-dev: Las más jugosas

- En el ejemplo mencionado hemos asumido vulnerabilidades de corrupción de memoria:
  - Básicamente, algún tipo de problema como heap overflows que sobrescriben memoria que no debería ser escrita y que se puede utilizar para hacer "cosas".
- Sin embargo, existe un tipo de vulnerabilidad mucho mejor: las vulnerabilidades lógicas.
- Este tipo de vulnerabilidades suele ser más difícil de encontrar pero, cuando se encuentran, su explotabilidad suele ser del 100%, e incluso 100% multiplataforma.
  - Naturalmente, también son los exploits mejor pagados.

# Vuln-dev

- Ventajas:
  - Gratificante. Tanto encontrar vulnerabilidades como explotarlas.
  - Muy-muy bien pagado.
- Desventajas:
  - Estresante. Es una montaña rusa.
  - Problemas éticos y morales: quienes más pagan son quienes quieren exploits para usarlos. Gobiernos.
    - Hay quienes corrigen las vulnerabilidades (ZDI), pero pagan cacahuetes en comparación.
  - ¿Contra quién o qué se usará dicho exploit? Nadie te lo va a decir. Igual mañana te lo encuentras en alguna campaña "in-the-wild".
  - Hay mucha demanda sobretodo para países OTAN, aliados, adversarios, países *altamente democráticos* de Oriente Medio, etc.

Plagio

# Detección de Plagio

- Analizar si un software A es un plagio (una "copia ilegítima") de otro software B.
- Naturalmente, sin tener código fuente, solo se puede averiguar si hay plagio en estos casos:
  - Analizando dinámicamente el software y viendo si se comportan del mismo modo.
  - Analizando estáticamente el software y viendo si comparten "mucho" código.
    - Por ejemplo, mensajes de error o depuración con errores sintácticos/gramaticales compartidos en ambos softwares suelen ser buenos indicadores de plagio.

# Detección de Plagio

- Ventajas:
  - Tarea relativamente sencilla \*técnicamente\*. Especialmente si el plagio es burdo.
- Desventajas:
  - Poco común.
  - Aburrido.
  - El trabajo técnico es relativamente fácil, demostrar que algo es un plagio no es trivial.
  - Es probable que sea necesario ir a declarar como perito a un juicio. No solo es trabajo técnico.

# Compatibilidad con Software

# ”Compatibilidad” con software

- Esta es otra de las tareas más comunes: compatibilidad entre software.
- ¿Qué significa esto? Pues, por ejemplo, que LibreOffice pueda utilizar formatos de ficheros propietarios de Microsoft Office.
- O que SAMBA, una implementación Open Source del protocolo SMB/CIFS, pueda comunicarse con servidores de red propietarios Windows.
- O para hacer add-ons comerciales para PowerPoint.
- O para hacer emuladores de videojuegos o computadoras.
- O para hacer nuevos motores de videojuegos utilizando los archivos de datos originales.

# Compatibilidad con Software

- Ventajas:
  - Bastante divertido, a corto y medio plazo.
  - A largo plazo, se consigue tener un conocimiento superior incluso al de la gente que hace o hacía dicho software originalmente.
  - Relativamente bien pagado. Depende mucho del sitio.
- Desventajas:
  - Muchas ofertas "oscuras".
  - A largo plazo aburrido y monótono. Siempre es el mismo proyecto.
  - Debido a temas legales, puede ser obligatorio cambiarse de país o tener incluso clearance...

# Modificación de Software Antiguo

# Modificación de Software Antiguo

- Un caso hipotético:
  - Una empresa XX contrata a una empresa de software YY para hacerles un software. La empresa solo vende los binarios y se guardan el código fuente.
  - Al de unos años la empresa YY cierra.
  - La empresa XX quiere migrar de, digamos, Windows 2000 a Windows 11.
  - El software propietario que compraron no funciona hoy: no reconoce el hardware necesario. Por ejemplo.
  - ¿Qué pueden hacer? Contratar servicios de reversing. O comprar otro software.

# Modificación de Software Antiguo

- Siguiendo el supuesto totalmente hipotético anterior:
  - Si el software que le vendieron estaba protegido (DRM, anti-copy, etc...) el o los reverers primero tendrán que crackear dicho software (eliminar las protecciones).
  - Después, deberán analizar qué APIs o métodos viejos utiliza dicho software para hacerle compatible con sistemas operativos más recientes.
  - Partes de dicho proceso serán escritas en puro ensamblador, y algunas partes en lenguajes de alto nivel.
  - ...

# Modificación de Software Antiguo

- Continuando con el ejemplo:
  - En función de la complejidad y de la calidad del trabajo realizado, el software anterior será más o menos modificado (cuanto menos mejor), y las nuevas partes (la nueva lógica) será escrita en lenguajes de alto nivel (como C++ o Rust).
  - Los reversers pueden decidir *inyectar* una DLL o Shared Object (.so) donde poner la nueva lógica, desde donde instalar "hooks", desde donde monitorizar eventos, etc...

# Modificación de Software Antiguo

- Ventajas:
  - La primera vez es divertido.
  - Obliga a ser imaginativo.
- Desventajas:
  - Tedioso.
  - En ocasiones necesitas mirar documentación que ya no existe en ningún sitio, o necesitas compiladores de hace +20 años, etc...
  - A veces da la sensación de ser trabajo para nada.

# REconstrucción de Código Fuente

# REconstrucción de código fuente

- Otro caso hipotético que jamás ha pasado. En ningún sitio. Nunca.
  - Una empresa de software XXX produce el software SuperSoft.
  - Debido a un desastre, la empresa pierde todas las copias del código fuente SuperSoft.
  - O simplemente ya no saben dónde lo tienen.
- En este supuesto, la empresa tiene 2 opciones:
  - Reescribir el software desde cero.
  - Contratar servicios de reversing para reconstruir el proyecto.

# REconstrucción de código fuente

- En este tipo de proyectos:
  - Se trabaja, naturalmente, exclusivamente con binarios.
  - Si hay muchísima suerte, el software se hizo en alguna tecnología que es más o menos decompilable correctamente, como Java o .NET.
  - Si no hay suerte a tal respecto pero aún se tiene algo de suerte, los binarios tienen símbolos con incluso variables locales que pueden ayudar mucho.
  - Si hay poca suerte solo hay binarios sin símbolos.
  - Si la suerte es nula, solo hay binarios sin símbolos y además están protegidos con algún software.
    - En un caso desastroso, el software está virtualizado.

# REconstrucción de código fuente

- Ventajas:
  - Bien pagado.
- Desventajas:
  - Aburrido. Monótono. Tedioso.
  - Poco habitual.
  - Supuestamente, son proyectos de corta duración.
  - No es posible la recuperación de código fuente realmente, por lo que se fuerza a hacer una reconstrucción ciñéndose a una especificación ya existente (los binarios) sin mucha posibilidad a corregir fallos de diseño.

Recursos para empezar

# Recursos para empezar

- "Me interesa este tema. ¿Y cómo empiezo?".
- Bien, pues no es muy sencillo, pero existen algunos recursos on-line, todos ellos en Inglés, que puedo recomendaros:
  - <https://begin.re>
  - <https://crackmes.one>
  - <https://malwareunicorn.org/#/workshops>
  - <https://0xinfection.github.io/reversing/reversing-for-everyone.pdf>

# Recursos para empezar II

- Además de los mencionados recursos, tenéis la parte 2 de esta charla.
- No vamos a dar esa parte de la charla ahora mismo por problemas de tiempo, pero tenéis disponibles las slides con el contenido y explicaciones varias.
- Además, me podéis preguntar sin problema alguno:
  - @joxean@mastodon.social
  - joxean.piti@gmail.com

Fin de la parte I  
¿Preguntas?

Eskerrik asko!

# Una Brevísima Introducción a la Ingeniería Inversa (Parte II)

Joxean Koret

Herramientas más comunes

# Herramientas más comunes

- General
  - Compiladores, intérpretes, monitores de procesos, máquinas virtuales, emuladores, etc.
  - Dependerán de nuestro "target": x86, arm, ppc, etc.
- Análisis dinámico
  - IDA Pro, GNU Debugger, x64dbg y Ghidra.
- Análisis estático
  - IDA Pro y Ghidra.

# Fundamentos de Ingeniería Inversa

Puesta en marcha de un laboratorio de ingeniería  
inversa

# ¿Qué necesitaremos?

- Compiladores e intérpretes
  - Python (versión 3.X) y C/C++ (Clang/Gcc/Msvc).
- Debuggers
  - GDB, IDA Pro, Ghidra y x64dbg.
- Desensamblador y decompilador
  - IDA Pro y Ghidra.
- Máquinas Virtuales
  - VirtualBox, VMWare, QEmu.

# Fundamentos de Ingeniería Inversa

Una brevísima introducción a la teoría de grafos  
Análisis Estático

# Teoría de grafos

- Brevísima iniciación

# Teoría de grafos

- ¿Qué es un grafo? Wikipedia:
  - *”Un grafo es un conjunto de objetos llamados vértices o nodos unidos por enlaces llamados aristas o arcos, que permiten representar relaciones binarias entre elementos de un conjunto”.*
- Tipos de grafos
  - Dirigidos y no dirigidos.
  - En nuestro caso, nos interesan los dirigidos.

# Teoría de grafos

- ¿Qué es un grafo dirigido? Un grafo en el que se conoce la dirección de relación entre nodos
  - Definición de andar por casa.

- Grafo dirigido:



- Grafo no dirigido:



# Teoría de grafos

- ¿Qué es un nodo (vértice)?
  - La unidad fundamental de la que están formados los grafos.
- ¿Qué es una arista?
  - Corresponde a la relación entre vértices.

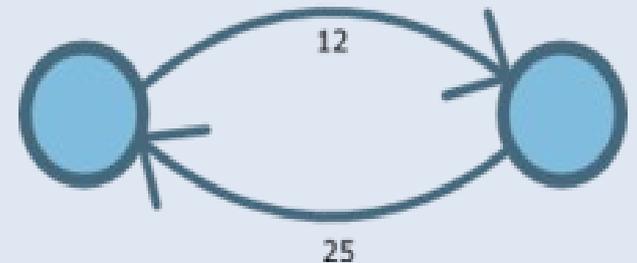
Dos vértices y una arista que los une



Arista de un grafo dirigido



Aristas con pesos



# Teoría de grafos

- ¿Qué tiene que ver la teoría de grafos con la ingeniería inversa de software?
  - Mucho, como vamos a ver ahora mismo...

# Teoría de grafos

- Una función o conjunto de funciones se puede representar como un grafo dirigido.
  - Call graph (en inglés), o grafo de llamadas:
    - Cada nodo es una función de un programa y cada arista una unión que determina que una función llama a otra.
  - Flow graph (en inglés), o grafo de flujo:
    - Cada nodo es un bloque básico de una función y cada arista determina el flujo de ejecución basado en tomas de decisiones.

# Teoría de grafos: Flowgraph

- Cada nodo es un bloque básico.
- ¿Qué es un bloque básico?
  - El conjunto de instrucciones contiguas hasta una toma de decisión.
- ¿Qué es una arista?
  - Determinan las relaciones entre bloques básicos, es decir, el flujo que tomará la ejecución del programa tras una toma de decisión.

# Teoría de grafos: Flow graph

```
; Attributes: bp-based frame

public main
main proc near

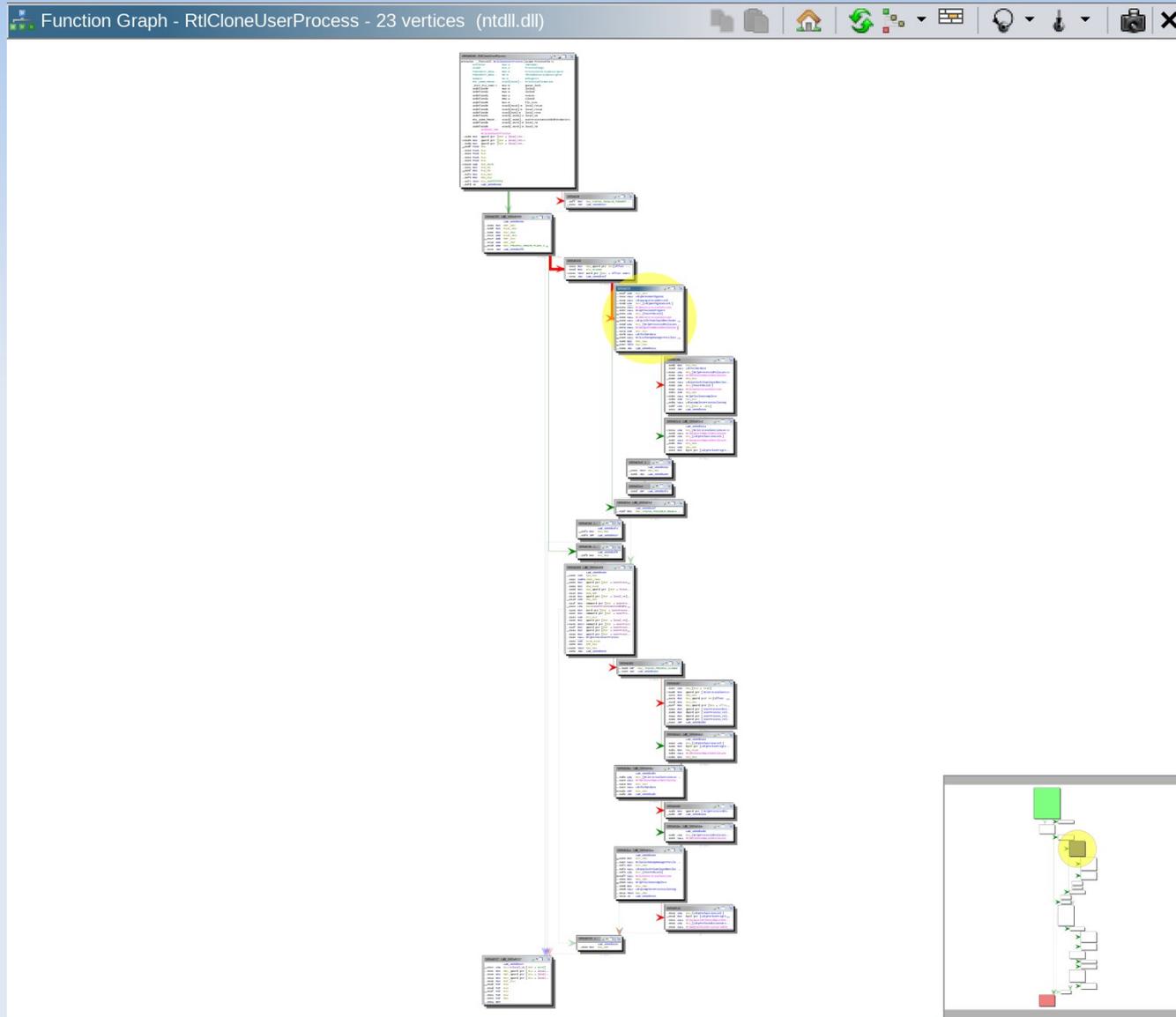
arg_0= dword ptr  8
arg_4= dword ptr  0Ch

push    ebp
mov     ebp, esp
and     esp, 0FFFFFFF0h
sub     esp, 10h
cmp     [ebp+arg_0], 1
jle     short loc_804841E
```

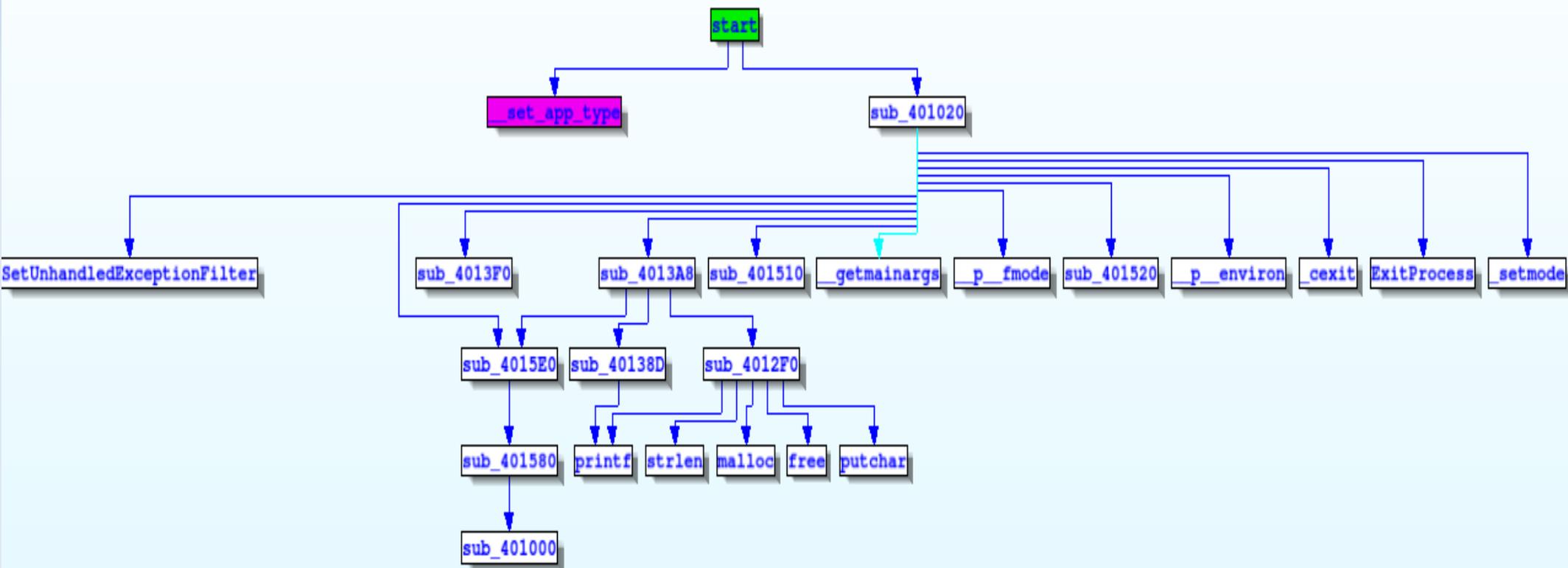
```
mov     eax, [ebp+arg_4]
add     eax, 4
mov     edx, [eax]
mov     eax, offset format ; "Arg: %s\n"
mov     [esp+4], edx
mov     [esp], eax        ; format
call    _printf
leave
retn
```

```
loc_804841E:                ; status
mov     dword ptr [esp], 0
call    _exit
main endp
```

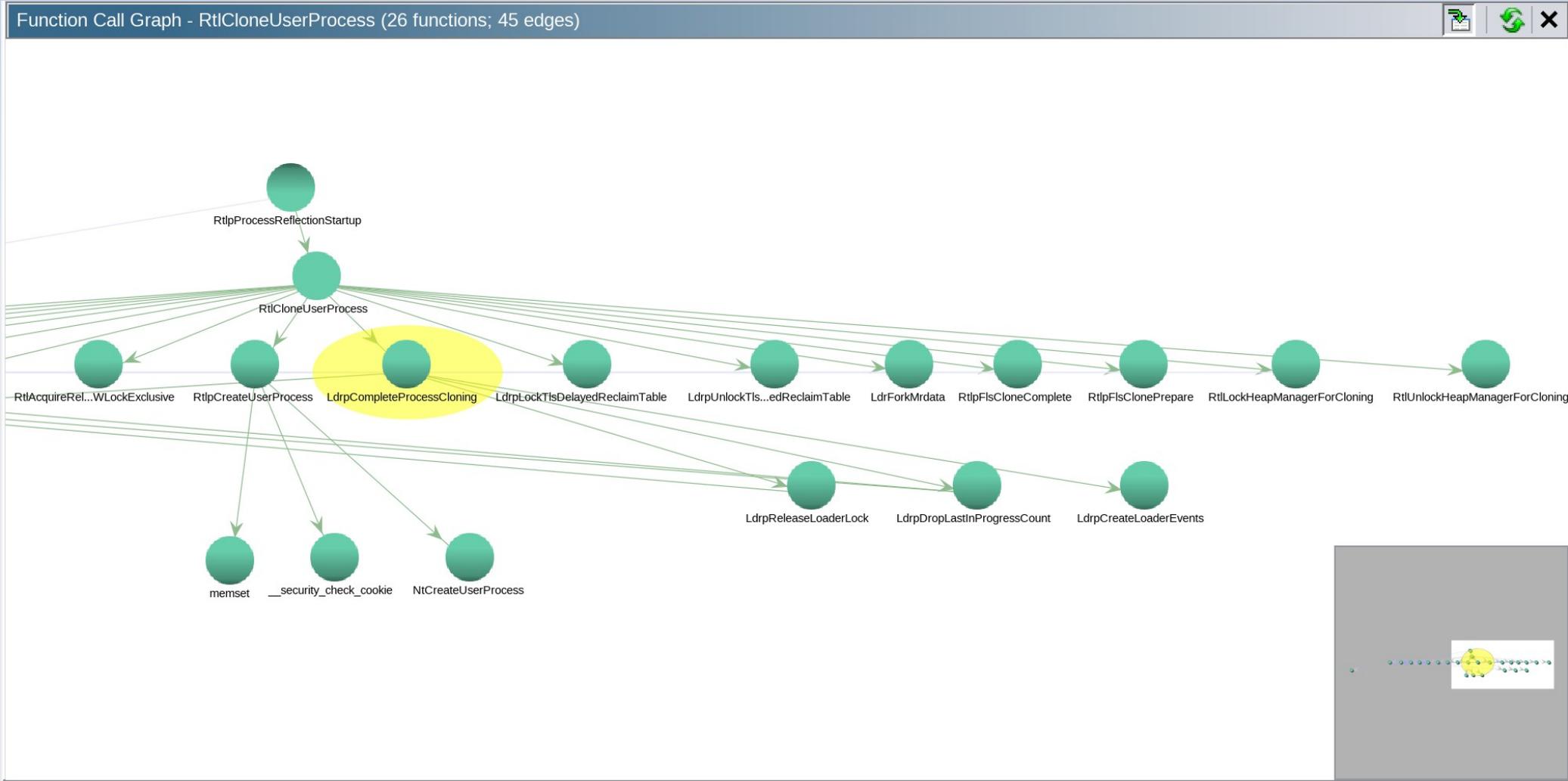
# Teoría de grafos: Flow graph



# Teoría de grafos: Call graph



# Teoría de grafos: Call graph



# Teoría de grafos

- Fin de la breve introducción
  - Preguntas? Dudas?
- Suficiente teoría?
  - Empecemos con la práctica ;)

# Herramienta: IDA Pro

- ¿Qué versión de IDA puedo usar? ¿Tengo que pagar por una licencia? ¿Usar una versión pirata (NO)?
- IDA Pro es la que ha sido, de facto, siempre, la herramienta comercial para hacer RE de modo profesional. Su precio es altísimo.
- Pero, existe una versión freeware:
  - [https://www.hex-rays.com/products/ida/support/download\\_freeware.shtml](https://www.hex-rays.com/products/ida/support/download_freeware.shtml)
  - La versión freeware actual trae debuggers y decompilers, y soporta Linux, Windows and MacOS.

# Herramienta: Ghidra

- Hoy en día la herramienta Open Source de facto para hacer RE, tanto de modo profesional como por deporte, es Ghidra:
  - <https://ghidra-sre.org/>
- Debería de funcionar en cualquier cosa donde Java 11 funcione.
- Podéis utilizar OpenJDK, ya que no solo está totalmente soportado sino que los desarrolladores de Ghidra utilizan OpenJDK para trabajar.
- La versión actual en el momento que escribo estas líneas es la 11.0.2.

Y ahora sí, empecemos con la práctica...

# Análisis Estático

- ¿Qué es? Extraído de wikipedia:
  - *”Static code analysis is the analysis of computer software that is performed without actually executing programs built from that software”*
  - Es decir, el medio de averiguar como funciona un software sin llegar a ejecutar el mismo, solamente leyendo el código del que dispongamos.
    - Ensamblador, generalmente.
    - Empecemos ya a ver un poco de ensamblador ;)

# Análisis estático: Ejemplo 1

- ¿Cómo quedaría en ensamblador x86 el siguiente código C?

```
#include <stdio.h>  
int main(int argc, char **argv)  
{  
    printf("Hello world!\n");  
}
```

# Ejemplo 1

```
.text:08000000      public main
.text:08000000 main  proc near
.text:08000000      push    ebp
.text:08000001      mov     ebp, esp
.text:08000003      and    esp, 0FFFFFF0h
.text:08000006      sub    esp, 10h      ; Prólogo de la función
.text:08000009      mov    dword ptr [esp], offset s ; Argumento 1 -> "Hello World!"
.text:08000010      call   puts          ; Llamada a función 'puts'
.text:08000015      leave          ; Epílogo de la función
.text:08000016      retn
.text:08000016 main  endp
.text:08000016      _text  ends
```

# Ejemplo 1: Análisis

- Partes del código
  - Prólogo de función: Indica la convención de llamadas y el espacio reservado para variables locales.
    - NOTA: También alinea a 16 el stack (aunque no es importante ahora).
  - Cuerpo: Establece una constante como argumento 1 ([esp]) y después llama a la función 'puts'.
  - Epílogo: Restaura la pila y retorna a la función llamada.

# Ejemplo 1: 64bits

- Ya no es común trabajar, en exclusiva, con procesadores de 32 bits, siendo prácticamente todas los procesadores de 64bits.
- ¿Cómo se vería el ejemplo anterior en x86\_64?

# Ejemplo 1

```
063A main    proc near                                ; DATA XREF: _start+1D10
063A
063A var_10   = qword ptr -10h
063A var_4    = dword ptr -4
063A
063A ; __unwind {
063A     push   rbp
063B     mov    rbp, rsp
063E     sub    rsp, 10h
0642     mov    [rbp+var_4], edi
0645     mov    [rbp+var_10], rsi
0649     lea   rdi, s                                  ; "Hello world!"
0650     call  _puts
0655     mov    eax, 0
065A     leave
065B     retn
065B ; } // starts at 63A
065B main    endp
```

# Ejemplo 1: Análisis 64bits

- Hasta la instrucción "sub", esta incluida, tenemos el prólogo de la función.
- Desde la instrucción "leave", esta incluida, tenemos el epílogo de la función.
- Las siguientes instrucciones "mov" las podemos ignorar.
- La instrucción "lea rdi, s", carga la dirección de la cadena "s" en el registro RDI.
- Y, finalmente, llama a la función "puts", que tomará su argumento en RDI (segundo argumento).

# Análisis estático: Ejemplo 2

- ¿Cómo quedaría en ensamblador x86 el siguiente código C?

```
#include <stdio.h>
```

```
int main(int argc, char **argv)
```

```
{
```

```
    printf("Hello %s!\n", argv[1]);
```

```
}
```

# Ejemplo 2

```
.text:080483C4      public main
.text:080483C4 main   proc near           ; DATA XREF: _start+17↑o
.text:080483C4
.text:080483C4 arg_4 = dword ptr 0Ch
.text:080483C4
.text:080483C4      push    ebp
.text:080483C5      mov     ebp, esp
.text:080483C7      and    esp, 0FFFFFFF0h
.text:080483CA      sub    esp, 10h
.text:080483CD      mov    eax, [ebp+arg_4]
.text:080483D0      add    eax, 4
.text:080483D3      mov    edx, [eax]
.text:080483D5      mov    eax, offset format ; "Hello %s!\n"
.text:080483DA      mov    [esp+4], edx
.text:080483DE      mov    [esp], eax        ; format
.text:080483E1      call  _printf
.text:080483E6      leave
.text:080483E7      retn
.text:080483E7 main   endp
```

# Ejemplo 2: Análisis

- Prólogo y epílogo: Igual que antes.
- Cuerpo:
  - Mueve la dirección en **ebp+arg4** (argv) al registro **EAX** y le incrementa 4 (argv[1]). El contenido de **EAX** se mueve a **EDX**.
  - Mueve a **EAX** la dirección de una constante ('Hello World!\n').
  - Establece como argumento 2 **EDX** y como argumento 1 **EAX** (es decir, argv[1] y "Hello World!").
  - Llama a la función **\_printf**.

# Ejemplo 2: Notas

- Se utiliza la convención de llamadas "cdecl".
- Los argumentos a funciones se pasan en la pila de derecha a izquierda. Se utiliza ESP para "enviar" argumentos y EBP para "recoger" argumentos. Ejemplos:
  - Para poner argumentos
    - `mov [esp+4], eax` → Argumento 2
    - `mov [esp], eax` → Argumento 1
  - Para leer argumentos
    - `mov eax, [ebp+4]` → Argumento 2
    - `mov eax, [ebp]` → Argumento 1

# Ejemplo 2: x86\_64

```
0064A ; Attributes: bp-based frame
0064A
0064A ; int __cdecl main(int argc, const char **argv, const char **envp)
0064A public main
0064A main proc near ; DATA XREF: _start+1D10
0064A
0064A var_10 = qword ptr -10h
0064A var_4 = dword ptr -4
0064A
0064A ; __unwind {
0064A push rbp
0064B mov rbp, rsp
0064E sub rsp, 10h
00652 mov [rbp+var_4], edi
00655 mov [rbp+var_10], rsi
00659 mov rax, [rbp+var_10]
0065D add rax, 8
00661 mov rax, [rax]
00664 mov rsi, rax
00667 lea rdi, format ; "Hello %s!\n"
0066E mov eax, 0
00673 call _printf
00678 mov eax, 0
0067D leave
0067E retn
0067E ; } // starts at 64A
0067E main endp
```

# Ejemplo 2: Análisis 64bits

- Como podemos ver, realmente, la única diferencia es cómo se pasan los argumentos a las llamadas a función:
  - 32bits: Se pasan usando el stack.
  - 64bits: Se pasan usando RDI, RSI y, luego, el stack.
- Un modo fácil para recordar por qué **RDI** (**D**estination) y **RSI** (**S**ource) se usan para enviar argumentos y en dicho orden, es el siguiente: strcpy(**d**estination, **s**ource).
  - Es decir, en C/C++ si se copia algo a algún sitio, el orden siempre es destino, origen.

# Análisis estático: Ejemplo 3

- ¿Cómo quedaría en ensamblador x86 el siguiente código C?

```
#include <stdio.h>
```

```
int main(int argc, char **argv)
```

```
{
```

```
    if (argc > 1)
```

```
        printf("Hello %s!\n", argv[1]);
```

```
}
```

# Ejemplo 3

```
.text:080483C4      public main
.text:080483C4      main                proc near                ; DATA XREF: _start+17↑o
.text:080483C4
.text:080483C4      arg_0                = dword ptr 8
.text:080483C4      arg_4                = dword ptr 0Ch
.text:080483C4
.text:080483C4      push                ebp
.text:080483C5      mov                 ebp, esp
.text:080483C7      and                 esp, 0FFFFFFF0h
.text:080483CA      sub                 esp, 10h
.text:080483CD      cmp                 [ebp+arg_0], 1
.text:080483D1      jle                 short locret_80483EC
.text:080483D3      mov                 eax, [ebp+arg_4]
.text:080483D6      add                 eax, 4
.text:080483D9      mov                 edx, [eax]
.text:080483DB      mov                 eax, offset format ; "Hello %s!\n"
.text:080483E0      mov                 [esp+4], edx
.text:080483E4      mov                 [esp], eax        ; format
.text:080483E7      call                _printf
.text:080483EC
.text:080483EC      locret_80483EC:                ; CODE XREF: main+D↑j
.text:080483EC      leave
.text:080483ED      retn
.text:080483ED      main                endp
```

# Ejemplo 3: Análisis

- Se compara si **[ebp+arg\_0]** es menor o igual que **1** y de ser así se salta a una etiqueta (**locret\_XXX**) donde simplemente se restaura la pila y se retorna.
- De lo contrario, hace lo mismo que en el ejemplo 2.
- Al final, llega a la misma zona de código anterior, la marcada por la etiqueta **locret\_XXX**.

# Ejemplo 3: x86\_64

- ¿Cómo se vería el mismo ejemplo en ensamblador AMD64 (x86\_64)?

# Ejemplo 3 x86\_64

```
.text:00000000004004F4      public main
.text:00000000004004F4 main  proc near
.text:00000000004004F4
.text:00000000004004F4 var_10 = qword ptr -10h
.text:00000000004004F4 var_4  = dword ptr -4
.text:00000000004004F4
.text:00000000004004F4      push    rbp
.text:00000000004004F5      mov     rbp, rsp
.text:00000000004004F8      sub     rsp, 10h
.text:00000000004004FC      mov     [rbp+var_4], edi
.text:00000000004004FF      mov     [rbp+var_10], rsi
.text:0000000000400503      cmp     [rbp+var_4], 1
.text:0000000000400507      jle    short locret_400529
.text:0000000000400509      mov     rax, [rbp+var_10]
.text:000000000040050D      add     rax, 8
.text:0000000000400511      mov     rdx, [rax]
.text:0000000000400514      mov     eax, offset format ; "Hello %s!\n"
.text:0000000000400519      mov     rsi, rdx
.text:000000000040051C      mov     rdi, rax          ; format
.text:000000000040051F      mov     eax, 0
.text:0000000000400524      call   _printf
.text:0000000000400529      locret_400529:          ; CODE XREF: main+13↑j
.text:0000000000400529      leave
.text:000000000040052A      retn
.text:000000000040052A main  endp
```

# Análisis estático: Ejemplo 4

- ¿Cómo quedaría en ensamblador x86 el siguiente código C?

```
#include <stdio.h>
```

```
void foo(char *arg)
```

```
{
```

```
char buf[24];
```

```
    strcpy(buf, arg);
```

```
    printf("Hello %s!\n", buf);
```

```
}
```

# Ejemplo 4

```
.text:08000000 ; int __cdecl foo(char *src)
.text:08000000         public foo
.text:08000000 foo         proc near
.text:08000000
.text:08000000 dest         = byte ptr -20h
.text:08000000 src         = dword ptr  8
.text:08000000
.text:08000000         push     ebp
.text:08000001         mov     ebp, esp
.text:08000003         sub     esp, 38h
.text:08000006         mov     eax, [ebp+src]
.text:08000009         mov     [esp+4], eax ; src
.text:0800000D         lea    eax, [ebp+dest]
.text:08000010         mov     [esp], eax ; dest
.text:08000013         call   strcpy
.text:08000018         mov     eax, offset format ; "Hello %s!\n"
.text:0800001D         lea    edx, [ebp+dest]
.text:08000020         mov     [esp+4], edx
.text:08000024         mov     [esp], eax ; format
.text:08000027         call   printf
.text:0800002C         leave
.text:0800002D         retn
.text:0800002D foo         endp
.text:0800002D
.text:0800002D _text     ends
```

# Ejemplo 4: Análisis (Parte 1)

- Mueve el argumento **[ebp+src]** a **EAX** y el registro se pone como argumento 2 a función (**[esp+4]**).
- Carga la dirección de la variable local **[ebp+dest]** y la pone como argumento 1 a función (**[esp]**).
- Llama a **strcpy**.
- ...

# Ejemplo 4: Análisis (Parte 2)

- Mueve a **EAX** la constante ("Hello World!\n").
- Carga la dirección de la variable local **[ebp+dest]** en **EDX**.
- Establece **EDX** como argumento 2 (**[esp+4]**) y **EAX** como argumento 1 (**[esp]**). Es decir:
  - Argumento 1 → Constante "Hello World!\n"
  - Argumento 2 → Variable local **[ebp+dest]**
- Llama a la función **printf**.

# Análisis estático: Ejemplo 5

```
#include <stdio.h>  
int foo(char *arg)  
{  
char buf[24];  
    if (strlen(arg) > 23)  
        return 0;  
    strcpy(buf, arg);  
    printf("Hello %s!\n", buf);  
    return 1;  
}
```

```

.text:08000000 ; int __cdecl foo(char *src)
.text:08000000         public foo
.text:08000000 foo             proc near
.text:08000000
.text:08000000 dest         = byte ptr -20h
.text:08000000 src           = dword ptr  8
.text:08000000
.text:08000000         push     ebp
.text:08000001         mov     ebp, esp
.text:08000003         sub     esp, 38h
.text:08000006         mov     eax, [ebp+src]
.text:08000009         mov     [esp], eax        ; s
.text:0800000C         call   strlen
.text:08000011         cmp     eax, 17h
.text:08000014         jbe    short loc_800001D
.text:08000016         mov     eax, 0
.text:0800001B         jmp    short locret_8000048
.text:0800001D ; -----
.text:0800001D loc_800001D:                ; CODE XREF: foo+14↑j
.text:0800001D         mov     eax, [ebp+src]
.text:08000020         mov     [esp+4], eax     ; src
.text:08000024         lea    eax, [ebp+dest]
.text:08000027         mov     [esp], eax      ; dest
.text:0800002A         call   strcpy
.text:0800002F         mov     eax, offset format ; "Hello %s!\n"
.text:08000034         lea    edx, [ebp+dest]
.text:08000037         mov     [esp+4], edx
.text:0800003B         mov     [esp], eax      ; format
.text:0800003E         call   printf
.text:08000043         mov     eax, 1
.text:08000048 locret_8000048:            ; CODE XREF: foo+1B↑j
.text:08000048         leave
.text:08000049         retn
.text:08000049 foo             endp
.text:08000049         _text     ends

```

# Ejemplo 5: Análisis (Parte 1)

- Calcula el tamaño (strlen) del argumento src (ebp+src). El valor de retorno está guardado en EAX.
- Si EAX es **menor o igual** (Bellow or equal) salta a loc\_XX1D. Sino, establece EAX a 0 y salta incondicionalmente (JMP) a loc\_XX48.
- En loc\_XX48 simplemente restaura la pila y retorna.
- ...

# Ejemplo 5: Análisis (Parte 2)

- En `loc_XX1D` copia el argumento `src` (`ebp+src`) a la variable local `dest` (`ebp+dest`).
- Después, llama a la función `printf` pasando como argumentos la variable local `dest` y la cadena de formato "Hello %s!\n".
- Tras hacer esto, establece `EAX` a 1 y continúa en `loc_XX84`.
- `EAX` contiene el valor de retorno de la función `foo`: 0 si el argumento es muy grande o 1 si es correcto.

# Ejercicio 1

- Utilizaremos IDA, no Ghidra.
  - Quiero que aprendáis a analizar ensamblador, no leer pseudo-código.
- ¿Qué hace el programa?
- ¿Cuántos argumentos recibe?
- ¿Cuáles son los tipos de datos de los argumentos esperados?

# Ejercicio 1: Solución

- ¿Qué hace el programa?
  - **Imprimir el nombre y la edad dados y retornar el número de años.**
- ¿Cuántos argumentos recibe?
  - **2 argumentos: El nombre y la edad.**
- ¿Cuáles son los tipos de datos de los argumentos esperados?
  - **char\* para el nombre e int para la edad.**
-

# Análisis estático

Preguntas, dudas?

# Fundamentos de Ingeniería Inversa

REconstrucción de código

# Guión

- Introducción
- Fundamentos
- Construcciones típicas
  - Variables
  - Llamadas a funciones
  - Sentencias condicionales
  - Bucles
- Ejemplos
  - Durante la charla se irá reconstruyendo un sencillo programa

# Introducción

- ¿Para qué hace falta?
  - Para recuperar código fuente perdido
  - Para duplicar (y extender) algoritmos
  - Para entender al completo un algoritmo
- Decompilación ¿Hasta qué punto es posible?
  - Pérdida de información
  - Optimizaciones del compilador

# Fundamentos

- Compiladores y dialectos de ensamblador
  - Cada compilador genera un código diferente
  - Cada compilador utiliza sus propias convenciones de llamadas
  - Cada compilador se basa en «estándares» diferentes
- Sin embargo, todos llevan al final la misma lógica
  - Una acción se puede hacer de mil modos pero sigue siendo la misma acción

# Convenciones de llamadas

- Llamadas a función, las típicas son cdecl, stdcall, fastcall y thiscall.
- Cada compilador para cada CPU utiliza una convención por defecto diferente :
  - Típicamente, en C, se utiliza cdecl (funciones normales) y stdcall (funciones exportadas)

# Convenciones de llamadas

- **Todas:** Los argumentos se pasan de derecha a izquierda, siempre.
- **Cdecl:** Se arregla la pila dentro de la función llamada.
- **Stdcall:** Exactamente igual pero la pila es arreglada por la función que llama, no por la función invocada.
- **Fastcall(32):** Los argumentos se pasan en ECX, EDX y la pila.
- **Thiscall :** Los argumentos se pasan como en cdecl pero el puntero a this se pasa en ECX/RCX.
- **X86\_64 calling conventions:**
  - Microsoft: Argumentos en RCX, RDX, R8, R9 y pila.
  - System V: Argumentos en RDI, RSI, RDX, RCX, R8, R9 y pila.
- **ARM32 calling conventions:** Argumentos pasados en R0-R3 y pila.
- **AArch64 (ARM 64) calling convention:** Argumentos pasados en X0-X7 y pila.

# Otras convenciones de llamadas

- En esta charla excluirémos ejemplos en C++, GO, Visual Basic, Pascal, etc...
- Solo hablaremos de C.

# Construcciones típicas

- Variables
  - Stack, heap y globales
- Llamadas a funciones
  - Con los diferentes tipos de convenciones de llamadas
- Sentencias condicionales
  - If, else, switch, etc...
- Bucles
  - For y while
- Estructuras
  - ¿Cómo es una estructura en ensamblador?

# Variables y llamadas a función

## Stack y cdecl

```
; int __cdecl main(int argc, const char **argv, const char **envp)
_main          proc near          ; CODE XREF: _mainCRTStartup+AF↓p

argc          = dword ptr      8
argv          = dword ptr     0Ch
envp          = dword ptr     10h

                push        ebp
                mov         ebp, esp
                cmp         [ebp+argc], 1
                jnz        short loc_40106C
                mov         eax, [ebp+argv]
                mov         ecx, [eax]
                push        ecx
                call        _usage
                add         esp, 4
                push        1          ; Code
                call        _exit

; -----
loc_40106C:    ; CODE XREF: _main+7↑j
                mov         edx, [ebp+argv]
                mov         eax, [edx+4]
                push        eax          ; Source
                call        _foo
                add         esp, 4
                pop         ebp
                retn
_main          endp
```

# Variables y llamadas a función

## Stack y cdecl

```
; int __cdecl foo(char *Source)
_foo          proc near          ; CODE XREF: _main+25↓p

Text         = byte ptr -100h
Source       = dword ptr  8

        push    ebp
        mov     ebp, esp
        sub     esp, 100h
        mov     eax, [ebp+Source]
        push   eax                ; Source
        lea    ecx, [ebp+Text]
        push   ecx                ; Dest
        call   _strcpy
        add    esp, 8
        push   0                  ; uType
        lea    edx, [ebp+Text]
        push   edx                ; lpCaption
        lea    eax, [ebp+Text]
        push   eax                ; lpText
        push   0                  ; hWnd
        call   ds:__imp__MessageBoxA@16 ; MessageBoxA(x,x,x,x)
        mov    esp, ebp
        pop    ebp
        retn
_foo      endp
```

# VARIABLES Y LLAMADAS A FUNCIÓN

## Stack y cdecl

- En este ejemplo se utilizan:
  - Variables de stack
    - SUB ESP, 0x100 ; 255 bytes de memoria en ESP
    - LEA ECX, [EBP+TEXT] ; Se carga la dirección
  - Llamada a una función cdecl desde "foo"
    - Call \_strcpy ; Se llama a la función
    - Add esp, 8; Y luego se arregla la pila
    - Los argumentos se recogen de la pila

# Reconstrucción de código

- ¿Qué hemos aprendido?
  - Sabemos cuanto espacio se ha reservado para variables locales
  - Sabemos el tamaño de las variables estáticas
  - Sabemos la convención de llamadas
    - Por lo cual, sabemos que argumentos se le han pasado a la función
  - Ya sabemos reconstruir simples llamadas a función
    - Veamos el ejemplo

# Este código entonces ...

```
; int __cdecl foo(char *Source)
_foo          proc near          ; CODE XREF: _main+25↓p

Text         = byte ptr -100h
Source       = dword ptr  8

        push    ebp
        mov     ebp, esp
        sub     esp, 100h
        mov     eax, [ebp+Source]
        push   eax                ; Source
        lea    ecx, [ebp+Text]
        push   ecx                ; Dest
        call   _strcpy
        add    esp, 8
        push   0                  ; uType
        lea    edx, [ebp+Text]
        push   edx                ; lpCaption
        lea    eax, [ebp+Text]
        push   eax                ; lpText
        push   0                  ; hWnd
        call   ds:__imp__MessageBoxA@16 ; MessageBoxA(x,x,x,x)
        mov     esp, ebp
        pop    ebp
        retn
_foo          endp
```

# ...quedaría entonces así

```
void __cdecl foo(int arg)
```

```
{
```

```
    BYTE buf[0x100];
```

```
    strcpy(buf, arg);
```

```
    MessageBoxA(0, buf, buf, 0);
```

```
}
```



```
void __cdecl foo(char *arg)
```

```
{
```

```
    char buf[0x100];
```

```
    strcpy(buf, arg);
```

```
    MessageBoxA(0, buf, buf, 0);
```

```
}
```

# Más con variables

- ¿Y si la variable fuera local pero *dinámica* y no estática?

```
; int __cdecl foo(char *Source)
_foo proc near

lpText= dword ptr -4
Source= dword ptr 8

push    ebp
mov     ebp, esp
push    ecx
mov     eax, [ebp+Source]
push    eax                ; Source
mov     ecx, [ebp+lpText]
push    ecx                ; Dest
call    _strcpy
add     esp, 8
push    0                  ; uType
mov     edx, [ebp+lpText]
push    edx                ; lpCaption
mov     eax, [ebp+lpText]
push    eax                ; lpText
push    0                  ; hWnd
call    ds:__imp__MessageBoxA@16 ; MessageBoxA(x,x,x,x)
mov     esp, ebp
pop     ebp
retn
```

# Código

```
void __cdecl foo(int arg /* ptr */)
{
    int buf; // ptr
    strcpy(buf, arg);
    MessageBoxA(0, buf, buf, 0);
}
```



```
void __cdecl foo(char *arg)
{
    char *buf;
    strcpy(buf, arg);
    MessageBoxA(0, buf, buf, 0);
}
```

# Más con variables

- ¿Y si la variable fuera global?
  - Veríamos un «offset d/qword\_**address**» en IDA. En Ghidra... un texto con color *rosita*.
  - O con símbolos un offset a la variable:

```
; int __cdecl foo(char *Source)
_foo proc near

Source= dword ptr 8

push    ebp
mov     ebp, esp
mov     eax, [ebp+Source]
push    eax                ; Source
push    offset _buf        ; Dest
call    _strcpy
add     esp, 8
push    0                  ; uType
push    offset _buf        ; lpCaption
push    offset _buf        ; lpText
push    0                  ; hWnd
call    ds:__imp__MessageBoxA@16 ; MessageBoxA(x,x,x,x)
pop     ebp
retn
```

# Código

```
BYTE buf[255];
```

```
void __cdecl foo(int arg /* ptr */)
{
    strcpy(buf, arg);
    MessageBoxA(0, buf, buf, 0);
}
```



```
char buf[255];
```

```
void __cdecl foo(char *arg)
{
    strcpy(buf, arg);
    MessageBoxA(0, buf, buf, 0);
}
```

# Sentencias condicionales

- NOTA : Utilizaremos IDA, de momento.
  - Quiero que aprendáis a hacer esta tarea manualmente, no a leer pseudo-código.
- ¿Cómo se representa una construcción IF/ELSE o SWITCH en ensamblador?
  - Cada compilador hace lo que le da la gana
  - Pero en general, todos siguen la misma forma
  - A la hora de reconstruir el código tomaremos la siguiente norma:
    - Utilizar GOTOs inicialmente
    - Y, lo más importante, invertir la operación
    - Quedará más claro en el siguiente ejemplo....

# Sentencias condicionales

```
; int __cdecl main(int argc, const char **argv, const char **envp)
_main          proc near          ; CODE XREF: _mainCRTStartup+AF↓p

argc          = dword ptr 8
argv         = dword ptr 0Ch
envp         = dword ptr 10h

                push    ebp
                mov     ebp, esp
                cmp     [ebp+argc], 1
                jnz     short loc_40106C
                mov     eax, [ebp+argv]
                mov     ecx, [eax]
                push   ecx
                call    _usage
                add     esp, 4
                push   1          ; Code
                call    _exit

; -----
loc_40106C:    ; CODE XREF: _main+7↑j
                mov     edx, [ebp+argv]
                mov     eax, [edx+4]
                push   eax          ; Source
                call    _foo
                add     esp, 4
                pop     ebp
                retn
_main          endp
```

# Código

```
if (argc == 1)
{
  _usage(argv[0]);
  _exit(1);
}
else
{
  goto loc_40106C;
}
```

```
loc_40106C:
  _foo(argv[1]);
```



```
if (argc == 1)
{
  usage(argv[0]);
  exit(1);
}
else
{
  foo(argv[1]);
}
```

# Más sentencias condicionales

```
N ↓  
  
; Attributes: bp-based frame  
  
; int __cdecl main(int argc, const char **argv, const char **envp)  
_main proc near  
  
argc= dword ptr 8  
argv= dword ptr 0Ch  
envp= dword ptr 10h  
  
000 push    ebp  
004 mov     ebp, esp  
004 cmp    [ebp+argc], 1  
004 jnz    short loc_40106C
```

```
N ↓  
004 mov     eax, [ebp+argv]  
004 mov     ecx, [eax]  
004 push   ecx  
008 call  _usage  
008 add     esp, 4  
004 push   1 ; Code  
008 call  _exit
```

```
N ↓  
  
loc_40106C:  
004 cmp    [ebp+argc], 2  
004 jle    short loc_401086
```

```
N ↓  
004 push   offset aTuMadreEsCalva ; "Tu madre es calva y se peina de lao!\n"  
008 call  _printf  
008 add     esp, 4  
004 push   2 ; Code  
008 call  _exit
```

```
N ↓  
  
loc_401086:  
004 mov     edx, [ebp+argv]  
004 mov     eax, [edx+4]  
004 push   eax ; Source  
008 call  _foo  
008 add     esp, 4  
004 pop     ebp  
000 retn  
_main endp
```

# Código

```
if (argc == 1) {
    _usage(argv[0]);
    _exit(1);
}
If (argc > 2)
    goto loc_40106C;
_printf("Tu madre...");
_exit(2);
loc_40106C:
_foo(argv[1]);
```



```
if (argc == 1)
{
    usage(argv[0]);
    exit(1);
} else if (argc > 2) {
    foo(argv[1]);
} else {
    printf("Tu madre...");
    exit(2);
}
```

# Bucles

- ¿Cómo se crean los bucles (for, while) en ensamblador?
  - Pocas veces se utilizan las construcciones que un “humano” usaría:
    - LOOP, LOOPE, etc...
  - Normalmente se utilizan saltos al igual que con las sentencias condicionales
    - LOC\_XXX:
    - <<STUFF>>
    - CMP %REG, 1
    - JNZ LOC\_XXX
  - Veamos un ejemplo...

; Attributes: bp-based frame

\_foo proc near

var\_4= dword ptr -4  
arg\_0= dword ptr 8  
arg\_4= dword ptr 0Ch

000 push ebp  
004 mov ebp, esp  
004 push ecx  
008 mov [ebp+var\_4], 0  
008 jmp short loc\_401016

loc\_401016:  
008 mov ecx, [ebp+var\_4]  
008 cmp ecx, [ebp+arg\_0]  
008 jge short loc\_40103B

008 mov edx, [ebp+var\_4]  
008 mov eax, [ebp+arg\_4]  
008 mov ecx, [eax+edx\*4]  
008 push ecx  
00C mov edx, [ebp+arg\_0]  
00C push edx  
010 push offset Format ; "Arg %d: %s\n"  
014 call \_printf  
014 add esp, 0Ch  
008 jmp short loc\_40100D

loc\_40103B:  
008 mov esp, ebp  
004 pop ebp  
000 retn  
\_foo endp

loc\_40100D:  
008 mov eax, [ebp+var\_4]  
008 add eax, 1  
008 mov [ebp+var\_4], eax

```
_foo          proc near          ; CODE XREF: _main+8↓p
```

```
var_4        = dword ptr -4  
arg_0        = dword ptr  8  
arg_4        = dword ptr  0Ch
```

```
push    ebp  
mov     ebp, esp  
push    ecx  
mov     [ebp+var_4], 0  
jmp     short loc_401016
```

```
void _foo(int arg_0, int arg_1)
```

```
{  
int var_4;
```

```
loc_40100D:          ; CODE XREF: _foo+39↓j
```

```
mov     eax, [ebp+var_4]  
add     eax, 1  
mov     [ebp+var_4], eax
```

```
var_4 = 0;  
goto   loc_401016
```

```
loc_401016:          ; CODE XREF: _foo+B↑j
```

```
mov     ecx, [ebp+var_4]  
cmp     ecx, [ebp+arg_0]  
jge    short loc_40103B  
mov     edx, [ebp+var_4]  
mov     eax, [ebp+arg_4]  
mov     ecx, [eax+edx*4]  
push    ecx  
mov     edx, [ebp+arg_0]  
push    edx  
push    offset Format ; "Arg %d: %s\n"  
call   _printf  
add     esp, 0Ch  
jmp     short loc_40100D
```

```
loc_40100D:  
var_4++;
```

```
loc_401016:  
if (arg_0 < var_4)  
{  
    _printf("Arg %d: %s\n", arg_0, arg_4);  
}  
goto   loc_40100D  
}
```

```
loc_40103B:          ; CODE XREF: _foo+1C↑j
```

```
mov     esp, ebp  
pop     ebp
```

```
_foo          endp
```

# Código: Normalizando

```
void _foo(int arg_0, int arg_4) {
int var_4;
var_4 = 0;
goto loc_401016
loc_40100D:
var_4++;
loc_401016:
if (arg_0 < var_4) {
    _printf("Arg %d: %s\n", arg_0,
           arg_4[var_4]);
}
goto loc_40100D;
}
```



```
void _foo(int arg_0, char **arg_4)
{
int var_4;

for (var_4 = 0;
     var_4 < arg_0;
     var_4++)
{
    _printf("Arg %d: %s\n",
           arg_0, arg_4[var_4]);
}
}
```

# Ejercicio

- Reconstruir el código C del programa 'reco01'
  - Se puede elegir el ELF x86 o el PE x86
- Punto adicional:
  - ¿Qué es lo que hace?

# Soluciones

Demo con IDA y luego con Ghidra  
(Son iguales)

# Reconstrucción de código

Preguntas, dudas?

# Fundamentos de Ingeniería Inversa

Búsqueda de vulnerabilidades en binarios

# Búsqueda de vulnerabilidades

- ¿Qué es una vulnerabilidad? Wikipedia:
  - Es una debilidad que permite a un atacante reducir la seguridad de la información de un sistema.
- Tipos de vulnerabilidades
  - Memory safety violations
  - Input validation errors
  - Race conditions
  - Privilege escalation
  - ...

# Búsqueda de vulnerabilidades

- Vulnerabilidades a identificar:
  - Desbordamientos de buffer (stack y heap)
    - Escritura más allá de los límites de "variables".
  - Cadenas de formato
    - Abuso de modificadores de cadenas de formato.
  - Desbordamiento de enteros
    - Cambio de tamaño de "variables".
  - Escaladas de privilegios locales en Win32 y Linux
    - Privilegios en subprocessos y librerías.
  - Fallas lógicas
    - ¡Hay tantos tipos!

# Buffer overflows (stack)

- El siguiente es un ejemplo de buffer overflow de stack:

```
void foo(char *data)
{
    char buf[8];
    strcpy(buf, data);
}
```

# Ejemplo 1

- En este ejemplo, la función "foo" recibe un argumento "data" de tipo char \*.
- Este argumento se copia en una variable local (guardada en el stack) con tamaño 8.
- Si el tamaño de "data" es mayor que 8 se sobrescribirán otros datos que estén en la pila
  - Como la dirección de retorno de la función, por ejemplo.

# Ejemplo 1

- Ver una vulnerabilidad de este tipo en código fuente suele ser simple
- ¿Cómo se puede identificar una falla de este tipo en ensamblador?
- Veamos el ejemplo con un programa simple en C compilado para x86.

# Ejemplo 1: Código C

```
void doprintf(char *data)
{
    char buf[255];

    strcpy(buf, data);
    printf(data);
}
```

# Ejemplo 1: Código ASM x86

```
; int __cdecl doprintf(char *format)
        public doprintf
doprintf    proc near                ; CODE XREF: main+1A↓p

dest       = byte ptr -107h
format     = dword ptr  8

        push    ebp
        mov     ebp, esp
        sub     esp, 118h
        mov     eax, [ebp+format]
        mov     [esp+4], eax        ; src
        lea    eax, [ebp+dest]
        mov     [esp], eax         ; dest
        call   _strcpy
        mov     eax, [ebp+format]
        mov     [esp], eax         ; format
        call   _printf
        leave
        retn
doprintf    endp
```

# Ejemplo 1: Código ASM x86

```
; int __cdecl doprintf(char *format)
    public doprintf
doprintf    proc near                ; CODE XREF: main+1A↓p

    dest    = byte ptr -107h
    format  = dword ptr 8

    push    ebp
    mov     ebp, esp
    sub     esp, 118h
    mov     eax, [ebp+format]
    mov     [esp+4], eax             ; src
    lea    eax, [ebp+dest]
    mov     [esp], eax             ; dest
    call   _strcpy
    mov     eax, [ebp+format]
    mov     [esp], eax             ; format
    call   _printf
    leave
    retn

doprintf    endp
```

# Ejemplo 1: Código ASM x86

- La variable local "dest" tiene tamaño 0x107 según el desensamblado.
- Se substraen 0x118 bytes de la pila, para uso local.
- Se carga la dirección de la variable local "dest" en el registro de uso general EAX.
- Esta variable se pasa como argumento 1 a la función strcpy.

# Ejemplo 1

- ¿Cuántos bytes tenemos que sobrescribir para desbordar la variable "dest"?
  - Mínimo, 0x107 bytes.
- ¿Cuántos bytes tendríamos que sobrescribir para cambiar todo el espacio reservado por la función?
  - Mínimo, 0x118 bytes.

# Ejemplo 1

```
$ ./test1-x86 `perl -e 'print "a"x 0x106;`
```

```
aaa...
```

```
$ ./test1-x86 `perl -e 'print "a"x 0x107;`
```

```
Segmentation fault
```

```
$ gdb ./test1-x86
```

```
(gdb) r `perl -e 'print "a"x 0x107;` `
```

```
Program received signal SIGSEGV, Segmentation  
fault.
```

```
0x61616161 in ?? ()
```

# Buffer overflows (heap)

```
void foo(char *arg)
{
char *buf;
    buf = malloc(255);
    strcpy(buf, arg);
    free(buf);
}
```

# Ejemplo 2

- La vulnerabilidad está muy clara en el código fuente. ¿Será tan clara en ensamblador x86?

```
; int __cdecl foo(char *src)
        public foo
foo      proc near                               ; CODE XREF: main+1A↓p
        |
ptr      = dword ptr -0Ch
src      = dword ptr  8

        push    ebp
        mov     ebp, esp
        sub     esp, 28h
        mov     dword ptr [esp], 0FFh ; size
        call   _malloc
        mov     [ebp+ptr], eax
        mov     eax, [ebp+src]
        mov     [esp+4], eax        ; src
        mov     eax, [ebp+ptr]
        mov     [esp], eax         ; dest
        call   _strcpy
        mov     eax, [ebp+ptr]
        mov     [esp], eax         ; ptr
        call   _free
        leave
        retn
foo      endp
```

# Ejemplo 2

- La vulnerabilidad está muy clara en el código fuente. ¿Será tan clara en ensamblador x86?

```
; int __cdecl foo(char *src)
        public foo
foo      proc near                               ; CODE XREF: main+1A↓p
        |
ptr      = dword ptr -0Ch
src      = dword ptr  8

        push    ebp
        mov     ebp, esp
        sub     esp, 28h
        mov     dword ptr [esp], 0FFh ; size
        call    _malloc
        mov     [ebp+ptr], eax
        mov     eax, [ebp+src]
        mov     [esp+4], eax        ; src
        mov     eax, [ebp+ptr]
        mov     [esp], eax         ; dest
        call    _strcpy
        mov     eax, [ebp+ptr]
        mov     [esp], eax         ; ptr
        call    _free
        leave
        retn
foo      endp
```

# Ejemplo 2

- En este caso, el tamaño de la variable queda más claro: El argumento a malloc.
- Vemos que trabaja con punteros, moviendo el resultado de malloc a "ptr".
- ¿Cuántos bytes necesitaremos escribir para desbordar la variable ptr?
  - Más de 255 byte(s).

# Cadenas de formato

- Ejemplo de función vulnerable a cadenas de formato:

```
void dolog(char *msg)
{
    printf(msg);
}
```

- Bastante obvio, verdad? Y en ensamblador?

# Ejemplo 3

```
; int __cdecl dolog(char *format)
        public dolog
dolog    proc near                                ; CODE XREF: main+1A↓p

format   = dword ptr 8

        push    ebp
        mov     ebp, esp
        sub     esp, 18h
        mov     eax, [ebp+format]
        mov     [esp], eax                        ; format
        call   _printf
        leave
        retn
dolog    endp
```

# Ejemplo 3

- ¿Qué necesitamos para identificar una vulnerabilidad de cadena de formato?
  - Identificar llamadas a funciones **printf** (sprintf, vsprintf, ...).
  - Identificar el primer argumento: Si la cadena de formato no es una constante, podríamos estar ante una de estas fallas *ancestrales*.

# Desbordamiento de enteros

```
void foo(char *argv, int arg_size)
{
    char *data;
    size_t size;

    size = arg_size;
    if (strlen(argv) > arg_size)
    {
        printf("Too big!\n");
    }
    else
    {
        data = malloc(arg_size);
        strcpy(data, argv);
    }
}

int main(int argc, char **argv)
{
    if (argc == 3)
        foo(argv[1], atoi(argv[2]));
}
```

# Desbordamiento de enteros

- ¿Dónde está la vulnerabilidad? ¿Nadie la ha visto? ;)
- Veamos, ¿Qué es lo que hace?
  - Recibe una cadena y un tamaño.
  - Si el tamaño de la cadena es mayor que el tamaño especificado, muestra un error.
    - Aquí está el error.
  - De lo contrario, reserva el tamaño especificado y copia la cadena recibida en una variable local.
    - Sin verificar si ha reservado memoria correctamente...

# Desbordamiento de enteros

- Hagamos una prueba:

```
$ ./test5 1234 4
```

(OK)

```
$ ./test5 1234 0
```

Too big!

```
$ ./test5 1234 -1
```

Segmentation fault

- ¿Qué ha pasado? Promoción de enteros.

# Promoción de enteros

- Cuando se comparan 2 tipos de diferente tamaño (signed y unsigned) se convierten ambos elementos al de mayor tamaño (unsigned).
- El argumento `arg_size` tiene signo (int es signed int) mientras que el tamaño (`size_t`) es unsigned.
- La conversión provoca que el valor de `arg_size` se cambie de "-1" a su representación como unsigned int de 32 bits: `0xFFFFFFFF`.
- ¿Cuál sería el tamaño del malloc? 4GB.

# Desbordamiento de enteros

- Una vez que se conoce este tipo de vulnerabilidad se hace relativamente fácil identificarla teniendo el código.
- ¿Cómo se puede identificar esta vulnerabilidad en código ASM x86?

# Ejemplo 4 (Parte I)

- La función "atoi" devuelve un "signed integer"

```
main                proc near                ; DATA XREF: _start+17↑o
arg_0               = dword ptr 8
arg_4               = dword ptr 0Ch

    push    ebp
    mov     ebp, esp
    and     esp, 0FFFFFFF0h
    sub     esp, 10h
    cmp     [ebp+arg_0], 3
    jnz     short locret_8048507
    mov     eax, [ebp+arg_4]
    add     eax, 8
    mov     eax, [eax]
    mov     [esp], eax                ; nptr
    call    atoi
    mov     edx, [ebp+arg_4]
    add     edx, 4
    mov     edx, [edx]
    mov     [esp+4], eax            ; size
    mov     [esp], edx            ; src
    call    foo
```

# Ejemplo 4 (Parte II)

- La función **strlen** devuelve un **unsigned**. La instrucción **jbe** hace una comparación a **unsigned** mezclando **signed** e **unsigned**:

```
foo                proc near                                ; CODE XREF: main+2E↓p
dest               = dword ptr -10h
var_C              = dword ptr -0Ch
src                = dword ptr 8
size               = dword ptr 0Ch

    push    ebp
    mov     ebp, esp
    sub     esp, 28h
    mov     eax, [ebp+size]
    mov     [ebp+var_C], eax
    mov     eax, [ebp+src]
    mov     [esp], eax ; s
    call    _strlen
    mov     edx, eax
    mov     eax, [ebp+size]
    cmp     edx, eax
    jbe     short loc_80484B2
    mov     dword ptr [esp], offset s ; "Too big!"
    call    _puts
```

# Ejemplo 4

- Esta vulnerabilidad no es tan sencilla de identificar la primera vez, verdad ;)
- Sin embargo, una vez conocida, se hace más simple.
- Existen otros tipos de promoción de enteros:
  - Signed y unsigned char, por ejemplo.
- La regla principal a recordar: Siempre se convierte al tipo más grande.

# Búsqueda de vulnerabilidades

Preguntas, dudas?

# Fundamentos de Ingeniería Inversa

FIN

Muchas gracias a tod@s!